

Linear Algebras 2 Problem Set 1 November 2013

[1] \mathbb{R}^2 で次の点の移動を考える。そのうち線形変換と思われるものを選び、それを標準基底に関して表現する行列を求めよ。

- (1) 原点中心に反時計回りに 90° 回転させる。
- (2) x -軸方向に 1 平行移動させる。
- (3) 直線 $x + y = 3$ に関して対称移動させる。
- (4) 原点に関して点対称移動させる。

[2] 線形変換 $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ を次式で定義する。

$$f \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 4 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

- (1) 平面 $x - y + z = 0$ はどのような図形に移されるかしらべよ。
- (2) 平面 $x - y + z = 1$ はどのような図形に移されるかしらべよ。
- (3) 平面 $x + y + z = 1$ はどのような図形に移されるかしらべよ。

[3] 次の線形写像 T の与えられた基底に関する表現行列を求めよ。medskip

$$(1) \quad T(\mathbb{X}) = \begin{pmatrix} 2 & 4 & 1 \\ 1 & 5 & 3 \end{pmatrix} \mathbb{X}: \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^2$$

\mathbb{R}^3 の基底 $\left[\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right]$, \mathbb{R}^2 の基底 $\left[\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} \right]$

$$(2) \quad T(\mathbb{X}) = \begin{pmatrix} 2 & 4 & 3 & 1 \\ 0 & -3 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 0 \end{pmatrix} \mathbb{X}: \mathbb{R}^4 \longrightarrow \mathbb{R}^3$$

\mathbb{R}^4 の基底 $\left[\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right]$, \mathbb{R}^3 の基底 $\left[\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right]$

[4] 次の線形変換 T の与えられた基底に関する表現行列を求めよ。

$$(1) \quad T(\mathbb{X}) = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ -1 & -3 & 1 \\ 2 & 5 & 2 \end{pmatrix} \mathbb{X}: \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^3, \quad \mathbb{R}^3 \text{ の基底 } \left[\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right],$$

$$(2) \quad T(\mathbb{X}) = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 1 & -2 & 1 \\ -2 & 4 & 3 \end{pmatrix} \mathbb{X}: \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^3, \quad \mathbb{R}^3 \text{ の基底 } \left[\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right],$$

(3) $T(f)(x) = 2f'(x) + 3f(x) : \mathbb{P}_2[x] \longrightarrow \mathbb{P}_2[x]$, $\mathbb{P}_2[x]$ の基底 $[1, x, x^2]$

(4) $T(f)(x) = 2f'(x) + 3f(x) : \mathbb{P}_2[x] \longrightarrow \mathbb{P}_2[x]$, $\mathbb{P}_2[x]$ の基底 $[1 + x, x + x^2, 1 - x^2]$

[5] \mathbb{R}^3 から \mathbb{R}^3 への次の線形写像 ϕ が同型となる為の a の条件を求めよ。

$$\phi\left(\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}\right) = x_1 \begin{pmatrix} a \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} 1 \\ a \\ 1 \end{pmatrix} + x_3 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ a \end{pmatrix}$$

[6]

(1) $A = \begin{pmatrix} 2 & 4 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ に対して線形写像 $T_A : \mathbb{R}^4 \longrightarrow \mathbb{R}^3$ の核 $\text{Ker}T_A$ 、像 $\text{Im}T_A$ の基底と次元を求めよ。

(2) $A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -2 & 1 & 0 & 1 \\ -2 & 4 & -2 & 0 & 2 \\ 1 & -1 & 2 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ に対して線形写像 $T_A : \mathbb{R}^5 \longrightarrow \mathbb{R}^4$ の核 $\text{Ker}T_A$ 、像 $\text{Im}T_A$ の基底と次元を求めよ。

(3) $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 & 3 \\ -1 & -2 & -5 & -1 & -4 \\ 1 & 1 & 4 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 2 & -2 & -5 \end{pmatrix}$ に対して線形写像 $T_A : \mathbb{R}^5 \longrightarrow \mathbb{R}^4$ の核 $\text{Ker}T_A$ 、像 $\text{Im}T_A$ の基底と次元を求めよ。

[7] 2次の正方行列全体の為すベクトル空間を M_2 とする。 $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in M_2$ とし、写像 $f_A : M_2 \longrightarrow M_2$ を $f_A(X) = AX$, $X \in M_2$ で定義する。

M_2 の基底 $\left[\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}\right]$ に関する f_A の表現行列を求めよ。

[8] n 次正方行列全体の作るベクトル空間を M_n とする。

(1) $A = (a_{ij}) \in M_n$ に対して $Tr: M_n \rightarrow \mathbb{R}$ を次式で定義する。

$$Tr(A) = a_{11} + a_{22} + \cdots + a_{nn}$$

このとき Tr は線形写像であることを示せ。

(2) $A \in M_n$ に対して $\phi_A: M_n \rightarrow \mathbb{R}$ を $\phi_A(X) = Tr(AX)$ で定義する。 ϕ_A は線形であることを示せ。

(3) 任意の線形写像 $\psi: M_n \rightarrow \mathbb{R}$ は適当な A を用いて $\psi = \phi_A$ と書ける。 $n = 2, 3$ のときこのことを示せ。